

Q1: Base de  $\text{Mult}^{(n)}(V)$

$$B = \{e_1, \dots, e_d\} = \text{Base } \subset V$$

$$\vec{j} = (j_1, \dots, j_n) \quad j_i \in \{1, \dots, d\}$$

$$e_{\vec{j}}^* : (v_1, \dots, v_n) \in V^n \longrightarrow e_{j_1}^*(v_1) e_{j_2}^*(v_2) \dots e_{j_n}^*(v_n)$$

$$e_{j_i}^*(v_i) = j_i\text{-ième coord de } v_i$$

$$e_j^{\otimes n} = e_{j_1}^{\otimes n} \otimes \dots \otimes e_{j_n}^{\otimes n}$$

Comme les  $e_{j_i}^{\otimes n}$  sont des formes linéaires

les  $e_j^{\otimes n}$  sont multilinéaires:

linéaire en  $v_1$

en  $v_2$

⋮

en  $v_n$

On dispose de  $d^n$  formes multilinéaires  
et on montre que c'est une base de  
 $\text{Mult}^{(n)}(V)$ .

- On montre que  $\left\{ e_j^{\otimes n} \mid j \in \{1, \dots, d\} \right\}$   
est libre et on montre qu'elle  
est génératrice.

Point def: si  $\vec{d}, \vec{d}' \in \{d_1, \dots, d_n\}$

$$\vec{d} = (d_1, \dots, d_n) \quad \vec{d}' = (d'_1, \dots, d'_n)$$

on a

$$e_{\vec{d}}^*(e_{\vec{d}'}) = \delta_{\vec{d}, \vec{d}'} = \begin{cases} 1 & \text{si } \vec{d} = \vec{d}' \\ 0 & \text{si } \vec{d} \neq \vec{d}' \end{cases}$$

où  $e_{\vec{d}} = (e_{d_1}, \dots, e_{d_n})$

$$\begin{aligned} e_{\vec{d}}^z(e_{\vec{d}}) &= e_{d_1}^z(e_{j_1}) \cdot e_{d_2}^z(e_{j_2}) \cdot \dots \cdot e_{d_n}^z(e_{j_n}) \\ &= \delta_{\vec{d}=\vec{j}} \end{aligned}$$

Elle permet de montrer que  $\{e_{\vec{d}}^z \mid \vec{d} \in \{1, \dots, d\}^n\}$  est  
libre

$$S_1 \quad \vec{0} = \sum_{\vec{j} \in \{1, \dots, d\}^n} \lambda_{\vec{j}} \frac{z}{d} \vec{e}_{\vec{j}} \quad \lambda_{\vec{j}} \in K$$

on calcule les  $\lambda_{\vec{j}}$  on évalue en

les différents  $\vec{e}_{\vec{j}^1}$  : on a

$$\rightsquigarrow \vec{0} = \sum_{\vec{j}} \lambda_{\vec{j}} \frac{z}{d} \vec{e}_{\vec{j}} (\vec{e}_{\vec{j}^1}) = \lambda_{\vec{j}^1} \cdot 1 = \lambda_{\vec{j}^1}$$

On mq comme c'est génératrice  
et on a in la formule

$$\Lambda = \sum_{\vec{j}} \Lambda(e_{\vec{j}}) e_{\vec{j}}$$

(preuve par récurrence sur  $n$ ).

Q2: Base de  $\text{Hom}_K(V, W)$

$B = \text{base de } V = \{e_1, \dots, e_d\}$

$B' = \text{--- } W = \{f_1, \dots, f_{d'}\}$

$\{ \varepsilon_{ij} = e_j^z \cdot f_i \quad i \leq d', j \leq d \} = \text{base de } \text{Hom}_K(V, W)$

$\varepsilon_{ij}(v) = e_j^z(v) \cdot f_i$

Q3: forme alternée.

definition:  $\Lambda$  est alternée ssi

$$\forall (v_1, \dots, v_n) \text{ tq } \exists i \neq j \text{ avec } v_i = v_j$$

$$\text{alors } \Lambda(v_1, \dots, v_n) = 0$$

- si  $\text{Car}(K) \neq 2$

alors  $\Lambda$  est alternée ssi

$$\forall \sigma \in G_n \quad \sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma).\Lambda$$

- si  $\text{Car}(K) = 2$  et que  $\Lambda$  est alternée

$$\sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma).\Lambda = \Lambda$$

car  $\text{sign}(\sigma)_K = 1_K$ .

$\leadsto \Lambda$  est symétrique.



Si  $\text{Car}(K) = 2$

$$\text{Alt}^{(n)}(V) \subsetneq \text{Sym}^{(n)}(V)$$

$\uparrow$   
 $n > 1$

par exemple  $e_1^* \otimes e_1^* : (V_1, V_2) \rightarrow x_{11} \cdot x_{21}$   
est symétrique mais pas alterné

car  $e_1^{\otimes 2} \otimes e_1^{\otimes 2}(v_1, v_1) = \kappa_{11} \kappa_{11} \neq 0$  si  $\kappa_{11} \neq 0$

-  $e_1^{\otimes 2} \otimes e_2^{\otimes 2} - e_2^{\otimes 2} \otimes e_1^{\otimes 2}$  est alternée

$$(e_1^{\otimes 2} \otimes e_2^{\otimes 2} - e_2^{\otimes 2} \otimes e_1^{\otimes 2})(v_1, v_1) = \kappa_{11} \kappa_{12} - \kappa_{12} \kappa_{11} = 0$$

et au cas  $\text{car}(K) = 2$  elle est symétrique

$$(e_1^{\otimes 2} \otimes e_2^{\otimes 2} - e_2^{\otimes 2} \otimes e_1^{\otimes 2})(v_2, v_1) = -(e_1^{\otimes 2} \otimes e_2^{\otimes 2} - e_2^{\otimes 2} \otimes e_1^{\otimes 2})(v_1, v_2)$$

$$= (e_1^k \otimes e_2^k - e_2^k \otimes e_1^k)(v_1, v_2)$$

$$\left( \text{Car in } \text{Car}(K) = 2 \quad -1_K = +1_K \right)$$

$l_1 \otimes \dots \otimes l_n$  est une notation  
qui désigne une fct de  
 $V^n = V \times \dots \times V$  vers  $K$

définie par

$$(l_1 \otimes \dots \otimes l_n)(v_1, \dots, v_n) := l_1(v_1) \cdot l_2(v_2) \cdot \dots \cdot l_n(v_n)$$